

# Teorie chyb

Doc. Ing. Pavel Hánek, CSc.

ČVUT v Praze, fakulta stavební, katedra speciální geodézie  
2016

Tento soubor je pomocným materiálem předmětu 154YIGD.  
Bez výkladu přednášejícího není úplný.

## Chyby měření a jejich dělení

### Omyly a hrubé chyby

- „jedno měření = žádné měření“
- lze je ze souboru vyloučit nezávislým opakováním měření.

### Nevyhnutelné chyby

- systematické
- náhodné (nahodilé).

### Systematické chyby (c)

- systematicky (soustavně) ovlivňují výsledky opakovaných měření
- lze nalézt (?) závislost na určité příčině konstantní vs. proměnlivé.

### Potačeni

- kalibrací a rektifikací přístrojů
- metodikou měření, včetně nezávislých kontrol.

### Jednoduchá kritéria přítomnosti systematických chyb

- znaménkový test: |počet znamének plus minus počet zn. minus| <  $\sqrt{n}$
- odhad velikosti:  $c = [o]/n < (m/\sqrt{n})$

## Náhodné chyby a zákon přenášení chyb

### Náhodné chyby (δ)

- jednotlivě nemají zákonitosti
- ve větších souborech mají statistické zákonitosti

### Skutečná (pravá) chyba měření ε

$$\varepsilon = X - I$$

$$\varepsilon_i = \delta_i + c_i$$

### Zákon přenášení skutečných chyb

Explicitně:  $u = f(x, y, z)$

Ve skutečnosti mají nezávislé  $x, y, z$  skutečné chyby  $\varepsilon_x, \varepsilon_y, \varepsilon_z$

Taylorův rozvoj:  $u + \varepsilon_u = f(x + \varepsilon_x, y + \varepsilon_y, z + \varepsilon_z) - f(x, y, z)$

$$\varepsilon_u = \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)\varepsilon_x + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)\varepsilon_y + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)\varepsilon_z$$

$$\text{úpravou} \quad \varepsilon_u = a\varepsilon_x + b\varepsilon_y + c\varepsilon_z$$

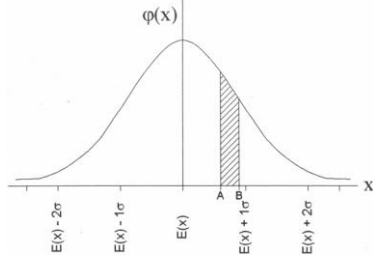
**Věta o střední hodnotě**  $m^2 = \sigma^2 = E(\varepsilon^2)$

$$\text{potom } m_u^2 = \sigma_u^2 = (a^2 \sigma_x^2 + b^2 \sigma_y^2 + c^2 \sigma_z^2)$$

### Gaussova křivka

#### Vlastnosti náhodných chyb:

- pravděpodobnost vzniku kladné či záporné odchylky je stejná
- malé chyby jsou pravděpodobnější (častější) než velké
- chyby nad určitou mez se nevyskytují (resp. považujeme je za hrubé)



Graf frekvenční křivky normálního rozdělení pro  $N(E(x), \sigma^2)$

### Hodnoty pravděpodobnosti P pro interval mezi body A a B

A	B	P [%]
$E(x)$	$E(x) + \sigma$	34,1
$E(x) - \sigma$	$E(x) + \sigma$	<b>68,2</b>
$E(x)$	$E(x) + 2\sigma$	47,7
$E(x) - 2\sigma$	$E(x) + 2\sigma$	<b>95,4</b>
$E(x)$	$E(x) + 3\sigma$	49,9
$E(x) - 3\sigma$	$E(x) + 3\sigma$	<b>99,7</b>
$E(x) - \infty$	$E(x) + \infty$	100,0

### Charakteristiky přesnosti

- Průměrná chyba  $s = (\sum |e_i|) / n$
- Pravděpodobná chyba  $r = \epsilon_{n/2}$
- **Směrodatná odchylka**  $\sigma$ , ve starší terminologii střední (kvadratická) chyba **m**
- Platí:  $r : s : m = 0,48 : 0,56 : 0,71$

### Metoda nejmenších čtverců

- 1809 K. F. Gauss
- $v = x - l$
- $\sum v = [v] = \min.$
- Minimum: 1. derivace = 0, 2. derivace kladná  
 $[v]' = 2(v_1 + v_2 + \dots + v_n) = 0$ , z toho  $[v] = 0$   
 $[v]'' = [v]'' = (1 + 1 + \dots + 1) = n > 0$
- Dosazením  $v_i = x - l_i$  do vzorce  $(v_1 + v_2 + \dots + v_n) = 0$  dostaneme  
 $x = (\sum l_i) / n$  (vzorec aritmetického průměru)

### Směrodatná odchylna (střední chyba)

- Charakteristika přesnosti měření:
  - Základní směrodatná odchylna:

$$\sigma = \sqrt{\frac{[v^2]}{n}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n v_i^2}{n}}$$

- Vyběrová směrodatná odchylna:

$$v_i = l - l_i \quad s = \sqrt{\frac{[vv]}{n-1}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n v_i^2}{n-1}}$$

### Mezní odchylna

- Určuje hranici, jakou "maximální" odchylnu měření může mít

$$\delta_u = u_p \cdot \sigma$$

- Koefficient spolehlivosti  $u_p$  (normovaná hodnota normálního rozdělení)
  - Volí se podle významu prací a možnosti vyloučení systematických chyb
  - $u_p = 2$  ~ 95% pravděpodobnost, že náhodná chyba nepřekročí  $\delta_u$
  - $u_p = 2,5$  ~ 99% pravděpodobnost, že náhodná chyba nepřekročí  $\delta_u$
  - $u_p = 3$  ~ 99,7% pravděpodobnost, že náhodná chyba nepřekročí  $\delta_u$